

# TIMETABLE

セッション内容2日間共通

	Session 1	Session 2
9:20-10:15	<b>Session 1-1</b> 基調講演(字幕なし)  <div style="text-align: right;"><b>LINX</b></div>	<b>Session 2-1</b> 基調講演(字幕あり)  <div style="text-align: right;"><b>LINX</b></div>
10:20-10:50	<b>Session 1-2</b> 夏野 剛氏 特別招待講演	<b>Session 2-2</b> ミチオ・カク氏 特別招待講演
10:55-12:00	<b>Session 1-3</b> 産業界における ディープラーニングの適応状況と 今後の行方  <div style="text-align: right;"></div>	
13:00-13:55	<b>Session 1-4</b> カメラメーカーから、 ワンストップでビジョンシステムを 提供するコンポーネントメーカーの BASLERへ  <div style="text-align: right;"></div>	<b>Session 2-4</b> ロボット開発を加速させる Synapticon社 モーションドライブユニット  <div style="text-align: right;"></div>
14:00-14:55	<b>Session 1-5</b> マシンビジョンの 再発明がもたらすもの  <div style="text-align: right;"><b>LINX</b> Embedded Solution</div>	<b>Session 2-5</b> 位置データでさらなるIIoTへ KINEXON社 Real-Time Location System  <div style="text-align: right;"><b>KINEXON</b></div>
15:00-15:55	<b>Session 1-6</b> Gocator4Kモデルがついに登場! 世界最高性能の 奪還と今後の展望について  <div style="text-align: right;"></div>	<b>Session 2-6</b> フルトレーサビリティを実現する Alitheon社 画像個体識別技術  <div style="text-align: right;"><b>ALITHEON</b></div>
16:00-16:25	<b>Session 1-7</b>  外観検査でお困りの方へ。 Chromasensの2D/3Dラインスキャン 技術が実現する『本当に使える 外観検査ソリューション』  <div style="text-align: right;"></div>	<b>Session 2-7</b> ロボットビジョンの「目」の決定版! PhoXi3DScannerと MotionCam-3D  <div style="text-align: right;"></div>
16:30-16:55		<b>Session 2-8</b> ソフトウェアエンジニアの 工数削減に貢献する プラットフォーム「CODESYS」  <div style="text-align: right;"></div>
17:00-17:55	<b>Session 1-9</b> 「これがやりたかった!」 AGV・AGFによる構内搬送自動化の 夢を次々と実現していく Navitec社の最新技術とロードマップ  <div style="text-align: right;"></div>	<b>Session 2-9</b> 現場から始まるIIoTを 支えるプラットフォーム 「zenon」  <div style="text-align: right;"></div>